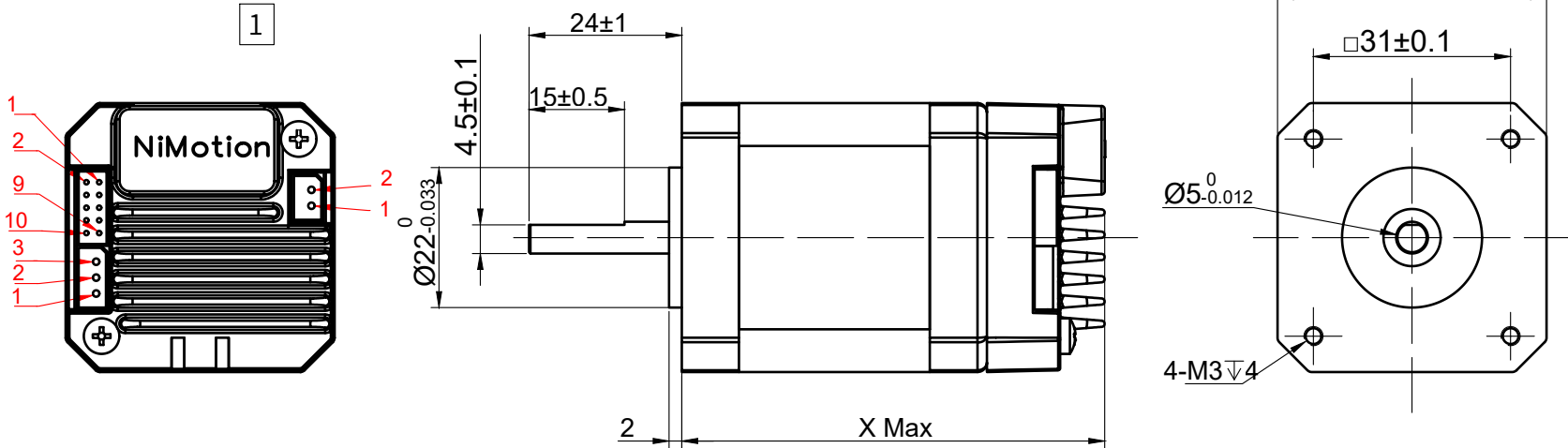


版本 REV. MARK	变更内容 REVISION RECORD	签名 SIGNATURE	日期 DATE
B01	修改规格命名，修改引脚顺序及定义	孙丞劭	2026/7/9



引脚	功能
1	DI1
2	+5V_COM
3	DI2
4	+24V_COM
5	DI3
6	AI
7	DO1
8	GND
9	DO2
10	预留

引脚	CAN	485
1	CANH	485-
2	CANL	485+
3	GND	GND

引脚	功能
1	GND
2	VCC

规格	X (mm)
STM4234X-XXX-M-0FS	51.5
STM4240X-XXX-M-0FS	57.5
STM4248X-XXX-M-0FS	65.5
STM4260X-XXX-M-0FS	77.5

未注尺寸公差 DEFAULT DIMENSIONAL TOLERANCE		未注形位公差 DEFAULT GEOMETRIC TOLERANCE				 北京立迈胜控制技术有限公司 Beijing Nimotion Control Technology Co., Ltd.			
GB/T 1804-M		GB/T 1184-K		FIRST ANGLE METHOD					
设计DRAWN	孙丞劼	2026/7/9	图号 DWG NO.	LMS-C20-23121		型号 MODEL		STM42XXX-XXX-M-0FS	
审核CHK'D	任君	2026/7/9	物料编码 P/N			名称 TITLE		一体化步进电机	
批准APPV'D	董春禄	2026/7/9	版本 REV	B01	图幅 SIZE	A4	比例 SCALE	1:1	共 1 张 第 1 张 SHEET 1 OF 1